

## CAPITOLO 7

ERRATA CORRIGE pag. 9. Formula 7.3: correggere con la seguente:

$$P_A = \frac{\left[ W(\tan \alpha - \tan \varphi') - c' \frac{L}{\cos \alpha} \right]}{\tan \varphi' \tan \alpha + 1}$$

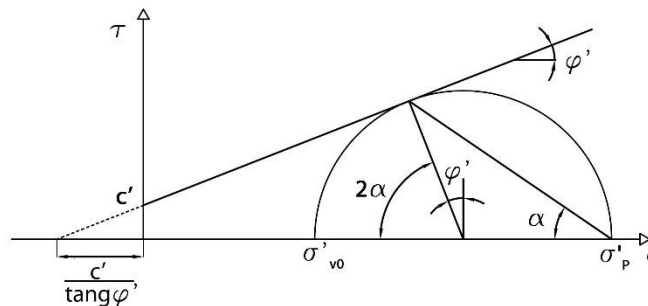
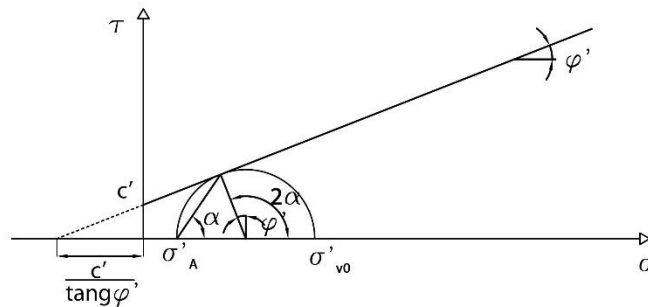
ERRATA CORRIGE pag. 11 Formula 7.7: correggere con la seguente.

$$K_A = \frac{\cos^2(\varphi' - \beta)}{\cos^2 \beta \cdot \cos(\beta + \delta) \cdot \left[ 1 + \frac{\sqrt{\sin(\delta + \varphi') \cdot \sin(\varphi' - i)}}{\sqrt{\cos(\beta + \delta) \cdot \cos(\beta - i)}} \right]^2} \quad (7.1)$$

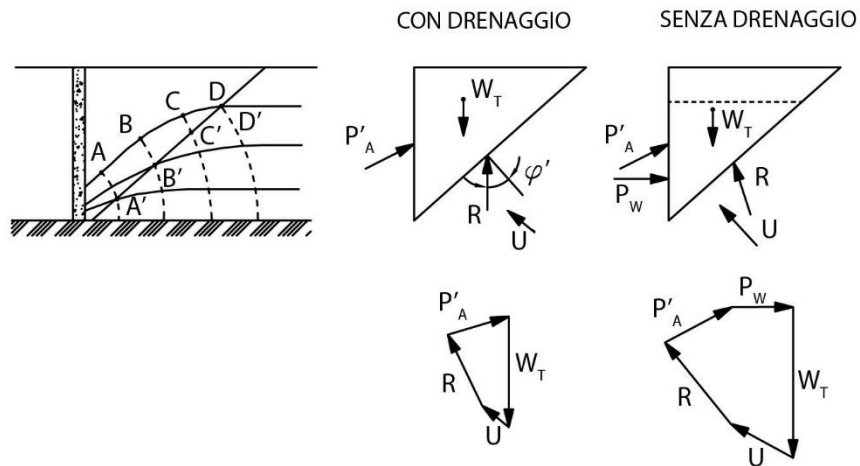
ERRATA CORRIGE pag. 12 Formula 7.8: correggere con la seguente.

$$\left( \frac{\sigma'_{v0} + \sigma'_A}{2} + \frac{c'}{\tan \varphi'} \right) \sin \varphi' = \frac{\sigma'_{v0} - \sigma'_A}{2}$$

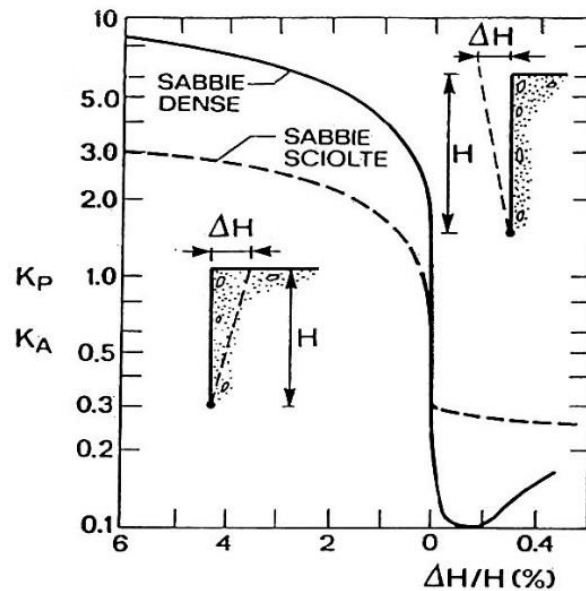
ERRATA CORRIGE pag. 13 Figura 7.5 correggere come illustrato sotto il  $c' \tan \varphi'$  con  $\frac{c'}{\tan \varphi'}$



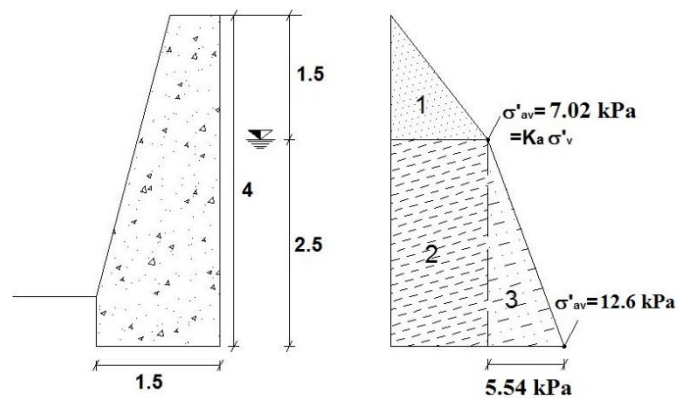
ERRATA CORRIGE pag. 23 Figura 7.15 Correggere la figura relativa alle condizioni “con drenaggio” con l’aggiunta della componente U.



ERRATA CORRIGE pag. 32 Figura 7.23. Sostituire con la seguente (nel testo è presente un errore sull'asse delle ordinate del grafico in figura).



ERRATA CORRIGE pag. 43 Figura 7.37. Sostituire con la seguente figura.



ERRATA CORRIGE pag. 43 riga n°5: sostituire “ $K_a = 0.41$ ” con “ $K_a = 0.24$ ”.

ERRATA CORRIGE pag. 43 Tabella di fondo pagine. Sostituire con la seguente.

	$P_A$ [kN/m]	$P_{Ah} = P_A \cos \delta$ [kN/m]	$P_{Av} = P_A \sin \delta$ [kN/m]	b [m]
1	5.3	5.02	1.58	3.0
2	13.85	13.2	4.17	1.25
3	6.93	6.6	2.08	0.83

ERRATA CORRIGE pag. 76 subito sotto Figura 7.68 aggiungere il seguente testo:

“Il dimensionamento del sistema di ancoraggio va completato definendone la lunghezza. Il criterio è quello di evitare l’interferenza tra il cuneo di spinta attiva che si sviluppa a tergo delle paratie e quello di spinta passiva dell’ancoraggio.”

ERRATA CORRIGE pag. 76 subito sotto Figura 7.69 aggiungere il seguente testo:

“La lunghezza di ancoraggio in condizioni sismiche ( $L_e$ ) potrà quindi essere calcolata a partire dal suo valore in condizioni statiche ( $L_s$ ) mediante la seguente relazione:

$$L_e = L_s(1 + 1.5S_sS_T\alpha_{gR})”$$

ERRATA CORRIGE pag. 89 Formula 7.68. Sostituire con la seguente:

$$Q = 2K\pi b \frac{H - h_0}{\ln(R_L/R_0)}$$

ERRATA CORRIGE pag. 89 riga n°1 dopo titolo “Esempio numerico”. Sostituire “composta” con “composto”.

ERRATA CORRIGE pag. 116 espressione in riga n°13: Sostituire con la seguente espressione.

$$T_i = \frac{c' l_i + N_i' \tan \varphi'}{FS}$$

## CAPITOLO 8

ERRATA CORRIGE pag. 148. L’eq. 8.16 è ripetuta erroneamente per due volte.

ERRATA CORRIGE pag. 149. Manca nel testo la definizione di  $m$  da utilizzare nelle equazioni 8.21 e 8.22.

Dove  $m$ :

$$m = m_L \cos^2 \vartheta + m_B \sin^2 \vartheta$$

$$m_B = \frac{2 + \frac{B}{L}}{1 + \frac{L}{B}} ; m_L = \frac{2 + \frac{L}{B}}{1 + \frac{L}{B}}$$

$\vartheta$  = angolo fra la direzione del carico e la direzione di L.